



深圳市麦创电子科技有限公司

# 高功率直流电子负载

## PEL-9000 S系列

---

### 编程说明书

版本 1.0

2022年 7月

---

## 版本历史

日期	版本	修订章节
2022年7月	1.0	完成本手册。

## 1 编程概述

### 1.1 指令语法

指令分为公共命令和特定命令，特定命令又分为简单指令、复合指令、询问指令。通用指令属于简单指令。对于 RS232 方式通信，指令都以<nl>符号（十六进制 0x0A）结束。

#### 指令分类

指令数据由一个或若干个主语词（指令助记符）组成。

##### 主语词

主语词即为指令助记符，由 ASCII 组成。它分为长主语词和短主语词，一般长主语词为一个完整的英文单词，短主语词为长主语词的缩写形式，一般取前 3-4 个字母或是代表具体功能的术语缩写，本手册中规定了主语词前几个字符的大写字符为其缩写形式。我们尽量采用符合指令功能的英文单词。如询问测量的电压值，“:MEASure:VOLTage?”。本系统即可以接受长主语词也能接受短主语词，但对于一条指令中所有主语词的形式必须一致。

##### 简单指令

简单指令只包括一个主语词，后面可接指令的参数,对于连接参数时，参数与前面的主语词用空格分隔。

例 TRIG

##### 复合指令

复合指令由两个或两个以上主语组成，它们之间用‘:’分隔，通常最后一个主语为指令的可选参数，参数的用法同上。

例 CONF:VOLT:RANG High

##### 询问指令

询问指令由上述的简单指令或复合指令组成，但指令的最后一个主语为?。

例 :MEAS: VOLT?

#### 数字表示

符号	说明	范例
NR1	数字没有小数点。	123, 0123
NR2	数字有小数点。	123., 12.3, 0.123, .123
NR3	数字有小数点和指数。	1.23E+3, 1.23E-3
NRf	灵活的小数格式，包括 NR1 或 NR2 或 NR3。	123, 12.3, 1.23E+3

表 1-1 指令数据数字表示

## 分隔符

分隔符	说明	范例
空格	用于分隔参数与前面的主语词	CONFigure : REMote ON
:	用于分隔主语词，表示前面的主语词位于指令树中较高层	CONF:VOLT:ON 5 <nl>
;	分隔两个不同的指令。在一个指令序列中包含多条指令时使用	RES:RISE 100;I1 400 <nl>

表 1-2 指令数据分隔符

## 2 命令集

### 通用命令

由 IEEE488.2 标准所定义。每一个命令皆以“\*”开始。

#### 通用命令语法

<b>*CLS</b>	清除状态
<b>*IDN?</b>	查询仪器 ID
<b>*RCL &lt;NRf&gt;</b>	重新呼叫仪器状态，与*SAV 配对使用
<b>*RST</b>	复位操作
<b>*SAV &lt;NRf&gt;</b>	保存仪器状态

#### 通用命令用语

#### **\*CLS** Clear Status (清除状态命令)

说明	此命令清除下列的动作： 1. 清除问题状态事件缓存器 2. 清除标准事件状态事件缓存器 3. 清除状态位 4. 清除错误队列
语法	*CLS
参数	无

#### **\*IDN?** 身份识别查询

说明此查询要求电子负载表明身份。

查询语法	*IDN?
回传参数	<aard>
查询范例	*IDN?

字符串	信息
MATRIX	制造商
PEL9000S	机型
12345678	序号
01.00	软件版本
回传范例	MATRIX,PEL9000S,12345678,01.00

- \*RCL Recall Instrument State Command (重新呼叫仪器状态命令)**
- 说明 此命令回复电子负载之前以 \*SAV 命令储存于特定位置之内存的状态 (参阅 \*SAV)。
- 语法 \*RCL <NRf>
- 参数 1 至 100
- 范例 \*RCL 10
- \*RST Reset Command (重新设置命令)**
- 说明 此命令强制执行一个 ABORt, \*CLS, LOAD:PROT:CLE 命令。
- 语法 \*RST
- 参数 无
- \*SAV Save Command (储存命令)**
- 说明 此命令储存电子负载的现状至内存中特定的位置。
- 语法 \*SAV <NRf>
- 参数 1 至 100
- 范例 \*SAV 10

### 特定命令

根据 SCPI 规范, 针对大功率电子负载系列产品设计的特定指令, 目前支持 Configure、Current、Fetch、Load、Measure、Mode、Power、Resistance、Voltage 子系统。

### CONFigure 子系统

**CONFigure**

- :AUTO**
- :LOAD**
- :DISPlay**
- :KEY**
- :SAVE**
- :SOUNd**
- :VOLTage**
- :LATCh**
- :RESet**
- :ON**
- :POLarity**
- :RANGe**

### CONFigure:AUTO:LOAD

- 说明 设定负载模块是否会在开机时执行 Auto Load On。
- 语法 CONFigure:AUTO:LOAD <NR1 | CHAR>
- 参数 0 | OFF, 1 | ON
- 范例 CONF:AUTO:LOAD ON 开机时开始执行 Auto Load On。

---

CONF:AUTO:LOAD OFF 开机时关闭 Auto Load On。  
 查询语法 CONF:Figure:AUTO:LOAD?  
 回传参数 0 | 1  
 查询范例 CONF:AUTO:LOAD?  
 回传范例 0 ( OFF ) 回传 Auto Load On 的状态。

### CONF:Figure:KEY

说明 设定输入数据的模式  
 语法 CONF:Figure:KEY <NR1 | CHAR>  
 参数 0 | HOLD, 1 | NEXT  
 范例 CONF:KEY 1 设定输入数据的下一个模式  
 CONF:KEY HOLD 设定输入数据的暂停模式  
 查询语法 CONF:Figure:KEY?  
 回传参数 0 | 1  
 查询范例 CONF:KEY? 回传输入数据模式的执行类别。  
 回传范例 0 ( NEXT )

### CONF:Figure:SAVE

说明 储存 CONF:Figure 设定值，供下一次开机使用。  
 语法 CONF:Figure:SAVE  
 参数 无  
 范例 CONF:SAVE

### CONF:Figure:SOUND

说明 设定蜂鸣器声响 ON/OFF。  
 语法 CONF:Figure:SOUND <NR1 | CHAR>  
 参数 0 | OFF, 1 | ON  
 范例 CONF:SOUN 0  
 CONF:SOUN OFF  
 查询语法 CONF:Figure:SOUND?  
 回传参数 0 | 1  
 查询范例 CONF:SOUN? 回传蜂鸣器声响控制状态。  
 回传范例 0 ( OFF )

### CONF:Figure:VOLTage:LATCh

说明 设定 Von 的动作类别。  
 语法 CONF:Figure:VOLTage:LATCh <NR1 | CHAR>  
 参数 0 | OFF, 1 | ON  
 范例 CONF:VOLT:LATC 1 设定 Von 的动作类别为锁定。  
 CONF:VOLT:LATC OFF 设定 Von 的动作类别为非锁定。(详细请参阅本手册前面的叙述。)  
 查询语法 CONF:Figure:VOLTage:LATCh?  
 回传参数 0 | 1  
 查询范例 CONF:VOLT:LATC? 回传 Von 的动作类别。

回传范例 0 (OFF)

#### **CONFigure:VOLTage:LATCh:RESet**

说明 重设 Von 信号。  
 语法 CONFigure:VOLTage:LATCh:RESet  
 参数 无  
 范例 CONF:VOLT:LATC:RES

#### **CONFigure:VOLTage:ON**

说明 设定开始加载的电压为 on。  
 语法 CONFigure:VOLTage:ON <NRf> [suffix]  
 参数 有效的电压文件位，请参阅各别的规格。  
 范例 CONF:VOLT:ON 1 设定 Von=1V。  
 CONF:VOLT:ON 300mV 设定 Von=300mV。  
 查询语法 CONFigure:VOLTage:ON?  
 回传参数 <NR2> [Unit=Voltage]  
 查询范例 CONF:VOLT:ON? 回传 Von 值的设定。  
 回传范例 3.5

#### **CONFigure:VOLTage:POLarity**

说明 设定电压显示极性。  
 语法 CONFigure:VOLTage:POLarity  
 参数 0 | MINUS, 1 | PLUS,  
 范例 CONF:VOLT:POL 0 设定电压显示为负。  
 CONF:VOLT:POL PLUS 设定电压显示为正。  
 查询语法 CONFigure:VOLTage:POLarity?  
 回传参数 0 | 1  
 查询范例 CONF: VOLT:POL? 回传显示的极性。  
 回传范例 0 ( MINUS )

#### **CONFigure:VOLTage:RANGe**

说明 设定在定电流模式下的电压量测档位。  
 语法 CONFigure:VOLTage: RANGe <NR1 | CHAR>  
 参数 0 | L, 1 | H  
 范例 CONF:VOLT:RANG 1 设定全档位为 High。  
 CONF:VOLT:RANG L 设定全档位为 Low。  
 查询语法 CONFigure:VOLTage:RANGe?  
 回传参数 0 | 1  
 查询范例 CONF:VOLT:RANG? 回传电压文件位。  
 回传范例 1 ( H )

---

## CURRENT 子系统

### CURRent

**:STATic**  
**:L1**  
**:L2**  
**:RISE**  
**:FALL**  
**:DYNamic**  
**:L1**  
**:L2**  
**:RISE**  
**:FALL**  
**:T1**  
**:T2**

### CURRent:STATic

说明 选择负载在定电流模式下的 A、B 状态设定。  
语法 CURRent:STATic <NR1 | CHAR>  
参数 0 | B, 1 | A。  
范例 CURR:STAT 0 选择定电流模态的静态设定 B。  
CURR:STAT A 选择定电流模态的静态设定 A 。

### CURRent:STATic:L1/L2

说明 设定静态负载电流成定电流模态。  
语法 CURRent:STATic:L1 <NRf+>[suffix]  
CURRent:STATic:L2 <NRf+>[suffix]  
参数 有效的档位值，请参阅各别的规格。  
范例 CURR:STAT:L1 20 设定定电流= 20A 给静态负载 I1。  
CURR:STAT:L2 10 设定定电流= 10A 给静态负载 I2。  
CURR:STAT:L1 MAX 设定定电流= 最大值给静态负载 I1。  
CURR:STAT:L2 MIN 设定定电流= 最小值给静态负载 I2。  
查询语法 CURRent:STATic:L1?  
CURRent:STATic:L2?  
CURRent:STATic:L1? MAX  
CURRent:STATic:L2? MIN  
回传参数 <NR2> [Unit=A]  
查询范例 CURR:STAT:L1? 回传静态负载 I1 的设定电流值。  
回传范例 3.12

### CURRent:STATic:RISE/FALL

说明 设定定电流静态模式的电流斜率。  
语法 CURRent:STATic:RISE <NRf+>[suffix]  
CURRent:STATic:FALL <NRf+>[suffix]  
参数 有效的档位值，请参阅各别的规格。  
范例 CURR:STAT:RISE 2.5 设定上升斜率至 2.5A/μS 给静态负载。

	CURR:STAT:FALL 1A/μS	设定下降斜率至 1A/μS 给静态负载。
查询语法	CURRent:STATic:RISE? CURRent:STATic:FALL? CURRent:STATic:RISE? MAX CURRent:STATic:FALL? MIN	
回传参数	<NR2> [Unit=A/μS]	
查询范例	CURR:STAT:RISE?	回传静态负载的上升斜率。
回传范例	2.5	

### CURRent:DYNamic:L1/L2

说明	在定电流模式设定动态负载电流。	
语法	CURRent:DYNamic:L1 <NRf+>[suffix] CURRent:DYNamic:L2 <NRf+>[suffix]	
参数	有效的档位值，请参阅各别的规格。	
范例	CURR:DYN:L1 20	设定动态负载参数 I1 = 20A。
	CURR:DYN:LI2 10	设定动态负载参数 I2 = 10A。
	CURR:DYN:L1 MAX	设定动态负载参数 I1 = 最大值。
	CURR:DYN:L2 MIN	设定动态负载参数 I2 = 最小值。
查询语法	CURRent:DYNamic:L1? CURRent:DYNamic:L2? CURRent:DYNamic:L1? MAX CURRent:DYNamic:L2? MIN	
回传参数	<NR2> [Unit=A]	
查询范例	CURR:DYN:L1?	回传动态负载 I1 的设定电流。
回传范例	35.6	

### CURRent:DYNamic:RISE/FALL

说明	设定定电流动态模式的电流斜率。	
语法	CURRent:DYNamic:RISE <NRf+>[suffix] CURRent:DYNamic:FALL <NRf+>[suffix]	
参数	有效的档位值，请参阅各别的规格。	
范例	CURR:DYN:RISE 2.5	设定上升斜率至 2.5A/μS。
	CURR:DYN:FALL 1A/μS	设定下降斜率至 1A/μS。
	CURR:DYN:RISE MAX	设定上升斜率至动态负载的最大值。
	CURR:DYN:FALL MIN	设定下降斜率至动态负载的最小值。
查询语法	CURRent:DYNamic:RISE? CURRent:DYNamic:FALL? CURRent:DYNamic:RISE? MAX CURRent:DYNamic:FALL? MIN	
回传参数	<NR2> [Unit=A/μS]	
查询范例	CURR:DYN:RISE?	回传动态负载的上升斜率。
回传范例	2.5	

### CURRent:DYNamic:T1/T2

说明 设定动态负载的周期参数 T1 或 T2。

语法	CURRent:DYNamic:T1 <NRf+>[suffix] CURRent:DYNamic:T2 <NRf+>[suffix]
参数	有效的档位值，请参阅各别的规格。
范例	CURR:DYN:T1 10mS            设定动态周期 T1 = 10mS。 CURR:DYN:T2 2S            设定动态周期 T2 = 2S。 CURR:DYN:T1 MAX            设定动态周期 T1 至最大值。 CURR:DYN:T2 MIN            设定动态周期 T2 至最小值。
查询语法	CURRent:DYNamic:T1? CURRent:DYNamic:T2? CURRent:DYNamic:T1? MAX CURRent:DYNamic:T2? MIN
回传参数	<NR2> [Unit=Sec]
查询范例	CURR:DYN:T1?            回传设定动态周期参数 T1。
回传范例	0.15

## LOAD 子系统

### LOAD

[:STATe]  
:SHORT  
  [:STATe]  
  :KEY  
:PROTection  
  :CLEAr  
:SAVE

### LOAD[:STATe]

说明	LOAD 命令启用或关闭电子负载。
语法	LOAD[:STATe] <NR1   CHAR >
参数	0   OFF, 1   ON
范例	LOAD ON            启用电子负载。 LOAD OFF            停用电子负载。
查询语法	LOAD[:STATe]?
回传参数	0   1
查询范例	LOAD?            回传电子负载是否启用。
回传范例	1 (ON)

### LOAD:SHORT[:STATe]

说明	启用或停用短路模拟。
语法	LOAD:SHORT[:STATe] <NR1   CHAR >
范例	LOAD:SHOR 1            启用短路模拟。 LOAD:SHOR OFF            停用短路模拟。
参数	0   OFF, 1   ON
查询语法	LOAD:SHORT[:STATe]?
回传参数	0   1
查询范例	LOAD:SHOR?            回传短路模拟状态。

回传范例 1 (ON)

**LOAD:SHORT:KEY**

说明 设定电子负载的短路键模式。  
 语法 LOAD:SHORT:KEY <NR1 | CHAR >  
 参数 0 | HOLD, 1 | TOGGLE  
 范例 LOAD:SHOR:KEY TOGGLE 设定短路键模式为开关。  
 LOAD:SHOR:KEY 0 设定短路键模式为暂停。  
 查询语法 LOAD:SHORT:KEY?  
 回传参数 0 | 1  
 查询范例 LOAD:SHOR:KEY? 回传电子负载的短路键模式。  
 回传范例 1 (TOGGLE)

**LOAD:PROTection?**

说明 此命令回传电子负载的状态。  
 查询语法 LOAD:PROTection?  
 回传参数 <NR1>

位位置	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
状态	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	OT	RV	OP	OV	OC
位比重												16	8	4	2	1

查询范例 LOAD:PROT? 回传电子负载的状态。  
 回传范例 0

**LOAD:PROTection:CLear**

说明 此命令重新设置电子负载的状态。  
 语法 LOAD:PROTection:CLear  
 参数 有效的档位值，请参阅各别的规格。  
 范例 LOAD:PROT:CLE

**LOAD:SAVE**

说明 此命令储存现行电子负载的状态成默认值。  
 语法 LOAD:SAVE  
 参数 无  
 参数 LOAD:SAVE

**MEASure 子系统**

- MEASure
- :CURRent
- :INPut
- :POWer
- :RESistance

**:STATus**  
**:VOLTage**

**MEASure:CURRent?**

说明 回传电子负载输出之实时的量测电流。  
 查询语法 MEASure:CURRent?  
 回传参数 <NR2> [Unit=Amper]  
 查询范例 MEAS:CURR?  
 回传范例 3.15

**MEASure:INPut**

说明 选择电子负载的输入端以量测电压。  
 语法 MEASure:INPut <NR1 | CHAR>  
 参数 0 | LOAD, 1 | UUT; 2 | AUTO  
 范例 MEAS:INP UUT  
 MEAS:INP LOAD  
 查询语法 MEASure:INPut? 回传已设定的输入埠  
 回传参数 0 | 1 | 2  
 查询范例 MEAS:INP?  
 回传范例 0 (LOAD)

**MEASure:RESistance?**

说明 回传电子负载输出之实时的量测电阻。  
 查询语法 MEASure:RESistance?  
 回传参数 <NR2> [Unit=OHM]  
 查询范例 MEAS:RES?  
 回传范例 8.12

**MEASure:STATus?**

说明 回传电子负载实时的状态。  
 查询语法 MEASure:STATus?  
 回传参数 <NR1>

位位置	15	14	13	12	11	10	9	8
状态	×	PR	RS	FF	×	×	×	SP
位比重	×	16384	8192	4096	×	×	×	256
位位置	7	6	5	4	3	2	1	0
状态	PF	ST	LD	OT	RV	OP	OV	OC
位比重	128	64	32	16	8	4	2	1

查询范例 MEAS:STAT? 回读负载的实时状态。  
 回传范例 4

**MEASure:POWer?**

说明	回传电子负载输出之实时的量测功率。
查询语法	MEASure:POWer?
回传参数	<NR2> [Unit=Watt]
查询范例	MEAS:POW?
回传范例	8.12

**MEASure:VOLTage?**

说明	回传电子负载输出之实时的量测电压。
查询语法	MEASure:VOLTage?
回传参数	<NR2> [Unit=Voltage]
查询范例	MEAS:VOLT?
回传范例	8.12

**MODE 子系统****MODE**

说明	此命令设定电子负载的操作模式。	
语法	MODE <NR1   CHAR	
参数	0   CCL, 1   CCH, 2   CCDL, 3   CCDH, 4   CRL, 5   CRH, 6   CVL, 7   CVH 8   CPL, 9   CPH,	
范例	MODE CPL	设定 CP 模式至低档位。
	MODE 5	设定 CR 模式至高档位。
查询语法	MODE?	回传电子负载的操作模式。
回传参数	<NR1>	
查询范例	MODE?	
回传范例	1 (CCH)	

**POWer 子系统****POWer**

:L1  
:L2  
:RISE  
:FALL

**POWer**

说明	选择负载在定功率模式下的 A、B 静态设定。
语法	POWer <NR1   CHAR>
参数	0   B, 1   A
范例	POW 0 选择定功率模式的静态设定 B。

**POWer:L1/L2**

说明	设定静态负载电流的定功率模式。
语法	POWer: L1 <NRf+>[suffix]
	POWer: L1 <NRf+>[suffix]
参数	有效的档位值，请参阅各别的规格。
范例	POW:L1 20 设定定功率 = 20W 给静态负载 P1。

	POW:L2 10	设定定功率 = 10W 给静态负载 P2。
	POW:L1 MAX	设定定功率 = 最大值给静态负载 P1。
	POW:L2 MIN	设定定功率 = 最小值给静态负载 P2。
查询语法	POWer:L1?	
	POWer:L2?	
	POWer:L1? MAX	
	POWer:L2? MIN	
回传参数	<NR2> [Unit=Watt]	
查询范例	POW:L1?	回传静态负载 P1 设定的功率值。
回传范例	3.12	

### POWer:RISE/FALL

说明	设定定功率静态模式的电流斜率。	
语法	POWer:RISE <NRf+>[suffix]	
	POWer:FALL <NRf+>[suffix]	
参数	有效的档位值，请参阅各别的规格。	
范例	POW:RISE 2.5	设定上升斜率至 2.5A/μS 给静态负载。
	POW:FALL 1A/μS	设定下降斜率至 1A/μS 给静态负载。
查询语法	POWer:RISE?	
	POWer:FALL?	
	POWer: RISE? MAX	
	POWer: FALL? MIN	
回传参数	<NR2> [Unit=A/μS]	
查询范例	POW:RISE?	回传静态负载的上升斜率。
回传范例	2.5	

### RESistance 子系统

**RESistance**  
**:L1**  
**:L2**  
**:RISE**  
**:FALL**

#### RESistance

说明	选择负载在定电阻模式下的 A、B 静态设定。	
语法	RESistance <NR1   CHAR>	
参数	0   B, 1   A	
范例	RES 0	选择定电阻模式的静态设定 B。

#### RESistance:R1/R2

说明	设定定电阻模式的静态电阻位准。	
语法	RESistance:L1 <NRf+>[suffix]	
	RESistance:L2 <NRf+>[suffix]	
参数	有效的档位值，请参阅各别的规格。	
范例	RES:L1 20 OHM	设定定电阻= 20 ohm 给负载 R1。
	RES:L2 10 OHM	设定定电阻= 10 ohm 给负载 R2。

	RES:L1 MAX	设定定电阻= 最大 R1 值给负载 R1。
	RES:L2 MIN	设定定电阻= 最小 R2 值给负载 R2。
查询语法	RESistance:L1?	
	RESistance:L2?	
	RESistance:L1? MAX	
	RESistance:L2? MIN	
回传参数	<NR2> [Unit=OHM]	
查询范例	RES:L1?	回传负载 R1 设定的电阻值。
回传范例	10	

### RESistance:RISE/FALL

说明	设定定电阻的电阻性斜率。	
语法	RESistance:RISE <NRf+>[suffix]	
	RESistance:FALL <NRf+>[suffix]	
参数	有效的档位值，请参阅各别的规格。	
范例	RES:RISE 2.5	设定 CR 上升斜率至 2.5A/μS。
	RES:FALL 1A/μS	设定 CR 下降斜率至 1A/μS。
	RES:RISE MAX	设定 CR 上升斜率至最大可编程值。
	RES:FALL MIN	设定 CR 下降斜率至最小可编程值。
查询语法	RESistance:RISE?	
	RESistance:FALL?	
	RESistance:RISE? MAX	
	RESistance:FALL? MIN	
回传参数	<NR2> [Unit=OHM]	
查询范例	RES:RISE?	回传 CR 上升斜率。
回传范例	2.5	

### VOLTage 子系统

**VOLTage**  
**:CURRENT**  
**:L1**  
**:L2**  
**:MODE**

### VOLTage

说明	选择负载在定电压模式下的 A、B 静态设定。	
语法	VOLTage <NR1   CHAR>	
参数	0   B, 1   A。	
范例	VOLT 0	选择定电压模式的静态设定 B。

### VOLTage:CURRENT

说明	设定定电压模式的电流限制。	
语法	VOLTage:CURRENT <NRf+>[suffix]	
参数	有效的档位值，请参阅各别的规格。	
范例	VOLT:CURRE 3	在定电压模式中设定拉载电流限制

	VOLT:CURR MAX	为 3A。 在定电压模态中设定拉载电流限制至最大值。
	VOLT:CURR MIN	在定电压模态中设定拉载电流限制至最小值。
查询语法	VOLTage:CURRent?	
回传参数	<NR2> [Unit=Ampere]	
查询范例	VOLT:CURR?	
回传范例	3	

### VOLTage:L1/L2

说明	在定电压模态设定静态负载的电压。	
语法	VOLTage:L1 <NRf+>[suffix]	
	VOLTage:L2 <NRf+>[suffix]	
参数	有效的档位值，请参阅各别的规格。	
范例	VOLT:L1 8V	设定负载 V1 电压为 8V。
	VOLT:L2 24V	设定负载 V2 电压为 24V。
	VOLT:L1 MAX	设定负载 V1 电压为最大值。
	VOLT:L2 MIN	设定负载 V2 电压为最小值。
查询语法	VOLTage:L1?	
	VOLTage:L2?	
	VOLTage:L1? MAX	
	VOLT:L2? MIN	
回传参数	<NR2> [Unit=Voltage]	
查询范例	VOLT:L1?	回传负载 V1 电压之设定值。
回传范例	0	

### VOLTage:MODE

说明	设定定电压模态之响应速度。	
语法	VOLTage:MODE <NR1   CHAR>	
参数	0   SLOW, 1   FAST	
范例	VOLT: MODE 1	
	VOLT:MODE SLOW	
查询语法	VOLTage:MODE?	
回传参数	0   1	
查询范例	VOLT:MODE?	
回传范例	0 (SLOW)	